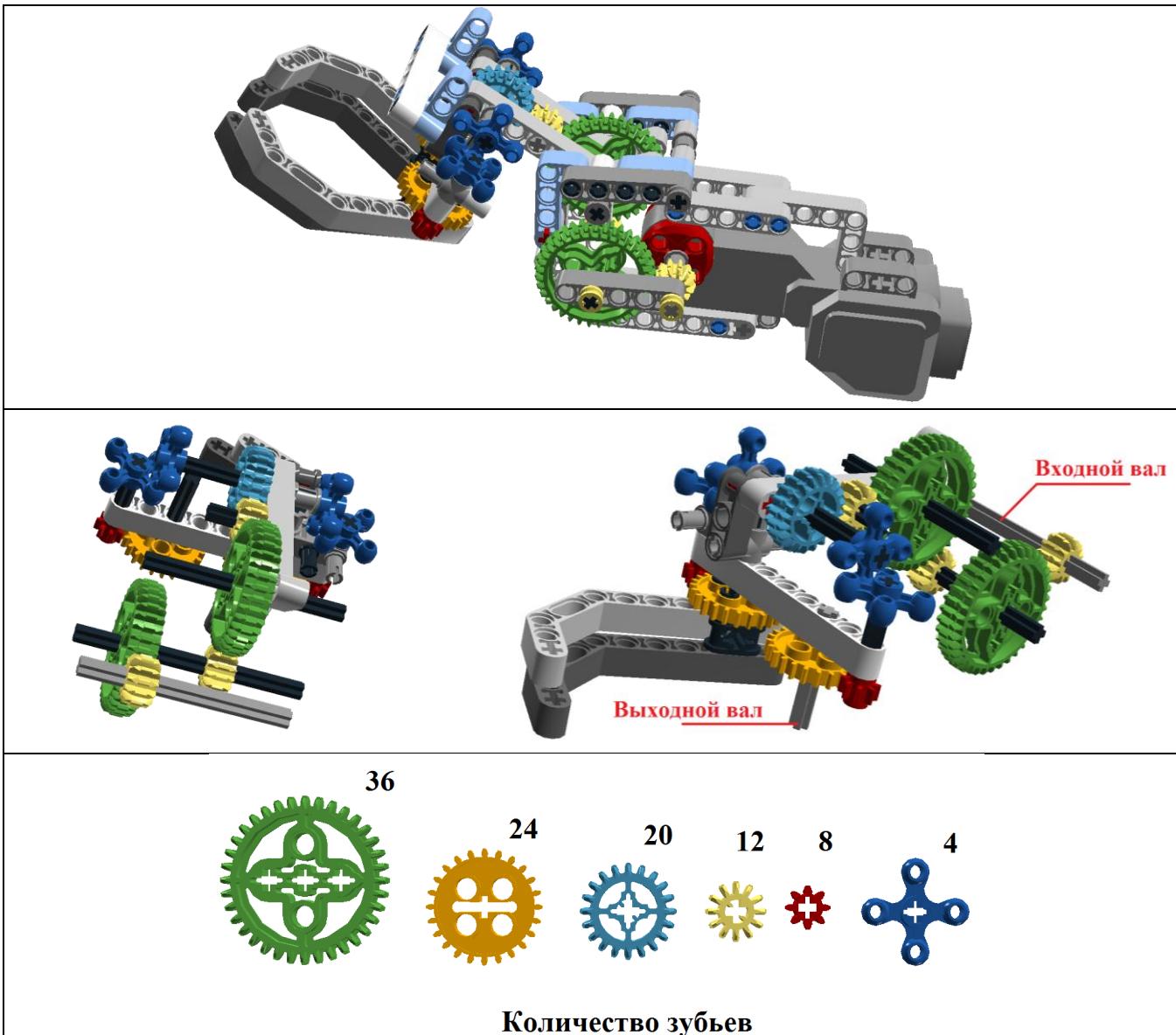


№1 (10 баллов)

Саша сделал три фото сборки манипулятора с разных ракурсов, после чего отметил на них входной и выходной валы.



А) (5 баллов) Определите, скорость вращения выходного вала больше или меньше скорости вращения входного вала?

Выберите один из следующих вариантов ответа:

- 1) Скорость вращения выходного вала меньше скорости вращения входного вала;
- 2) Скорость вращения выходного вала больше скорости вращения входного вала;
- 3) Скорость вращения выходного вала равна скорости вращения входного вала.

Б) (5 баллов) Во сколько раз? В ответ запишите целое число.

№2 (10 баллов)

Робот-биолог должен взять пробы песка на пляже и собрать образцы морских звезд. Пляж можно представить в виде схемы (*См. Рисунок №1*).

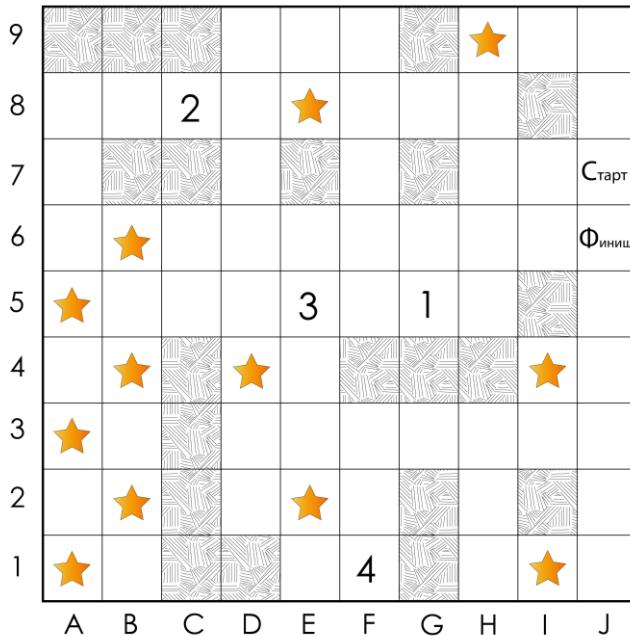


Рисунок №1

В узловых клетках, обозначенных цифрами, робот должен взять пробы грунта. Эти клетки робот должен посетить в порядке возрастания номеров клеток. (Робот **не может** сначала посетить клетку 2, а потом клетку 1!)

В узловых клетках, обозначенных звездочками, робот должен собрать морские звезды. Робот должен собрать все морские звезды, но порядок, в котором он будет их собирать, не важен.

В заштрихованных зонах находятся каменные скалы, поэтому робот не может в них заезжать.

Робот может двигаться по полю только вверх, вниз, влево и вправо. (По диагонали робот не может двигаться!)

Все клетки посещать не обязательно. Каждую клетку можно посетить только один раз.

Определите, по какой траектории должен следовать робот, чтобы посетить все узловые клетки с цифрами и все узловые клетки со звездами.

В качестве ответа запишите последовательность координат посещаемых узловых клеток с цифрами и узловых клеток со звездами.

Координаты точек старта и финиша в ответе указывать не нужно!

МОШ 5-6 класс Заочный этап

Например, для данного задания (См. Рисунок №1.1) нужно будет указать следующую последовательность: «D4-C4-A3-A1-B2».

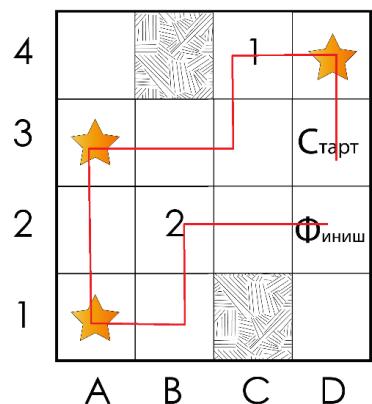


Рисунок №1.1

№3 (15 баллов)

На складе реализован метод автоматической сортировки посылок. В результате данной сортировки посылки оказываются около стеллажей, на которые робот-кладовщик и должен их разместить. Робот всегда размещает посылку на том стеллаже, к которому она расположена ближе. Если посылка оказывается ровно посередине между стеллажами, то робот размещает посылку на стеллаже, расположенном дальше от входа.

Стеллажи расположены в ряд вдоль одной прямой. На складе 4 стеллажа. Расстояние между стеллажами равно 7 метров. На стеллажах всегда хватает места для всех принятых посылок. Крайние стеллажи стоят вплотную к стенам.

В начале рабочего дня все стеллажи пусты, а робот-кладовщик находится на зарядной станции, расположенной на стене около входа на склад.

За время рабочего дня на складе появились посылки на следующих расстояниях от входа на склад: 3 м, 7 м, 11 м, 15 м, 19 м, 17 м, 11 м, 5 м, 4 м, 9 м, 16 м. Посылки появляются в указанной последовательности.

После появления посылки робот перемещает ее на соответствующий стеллаж, после чего остается около стеллажа в ожидании появления новой посылки. Посылки появляются по одной, каждая следующая появляется после того, как робот поместит на стеллаж предыдущую.

После того, как робот закончит размещение последней посылки на соответствующем стеллаже, он возвращается на зарядную станцию.

Определите:

- А) (2 балла) Сколько посылок окажется на первом от входа стеллаже в конце рабочего дня?
- Б) (2 балла) Сколько посылок окажется на втором от входа стеллаже в конце рабочего дня?
- В) (2 балла) Сколько посылок окажется на третьем от входа стеллаже в конце рабочего дня?
- Г) (2 балла) Сколько посылок окажется на четвертом от входа стеллаже в конце рабочего дня?
- Д) (7 баллов) Какое расстояние робот проедет за рабочий день?

№4 (15 баллов)

Робот-художник движется по ровной горизонтальной поверхности и наносит на нее изображение (См. *Рисунок №2*) при помощи кисти, закрепленной в центре колесной базы. Робот оснащен двумя отдельно управляемыми колесами, расстояние между центрами колес составляет $L = 100$ см, радиус колес $r = 5$ см.

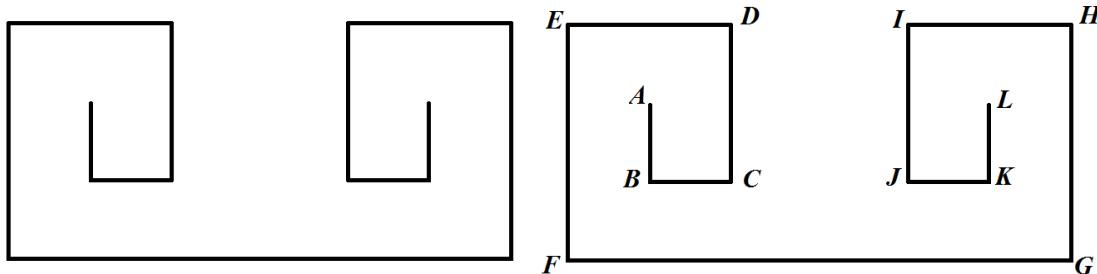


Рисунок №2

Заданы следующие параметры изображения: $AB = 1$ м, $AB = BC = JK = KL$, $DC = ED = JI = IH = 2AB$, $EF = GH = 3AB$, $FG = 3EF$. Все углы – прямые. На рисование данной фигуры робот тратит 1 минуту 55 секунд.

Робот может двигаться вперед и делать развороты на месте. На один полный разворот (на 360°) робот тратит 10 секунд.

Все прямолинейные участки траектории робот проходит с одинаковой линейной скоростью. В расчетах число π примите равным 3.

А) (8 баллов) Определите линейную скорость робота на прямолинейных участках пути. Ответ дайте в сантиметрах в секунду;

Б) (7 баллов) Определите скорость вращения моторов на прямолинейных участках пути. Ответ дайте в оборотах в секунду;